

В.М. Кунцевич

Институт космических исследований НАН и НКА Украины, Киев

Инвариантные множества семейств линейных и нелинейных дискретных систем с ограниченными возмущениями

В докладе рассматривается определение инвариантных множеств семейств линейных и некоторых классов нелинейных дискретных систем, подверженных ограниченному аддитивным возмущениям. Рассматривается семейство нелинейных дискретных систем, описываемое уравнением

$$X_n = F(X_n, L(n)) + Z_n, \quad (1)$$

где $X \in \mathbf{R}^m$, $F(\cdot)$ – нелинейная вектор-функция, линейно зависящая от вектора параметров $L(n)$, такая что $F(0, L(n)) = 0$. Для вектора параметров $L^T(n) = [L_1(n), \dots, L_m(n)]^T$ задана оценка

$$L(n) \in \mathbf{L} = \mathbf{L}_1 \times \dots \times \mathbf{L}_m, \quad (2)$$

где $L_i(n) \in \mathbf{L}_i = \text{conv} \left\{ L_i^P \right\}_{p=1, P_i}, \quad i = \overline{1, m}, \quad (3)$

L_i^P – p -ая вершина множества \mathbf{L}_i , P_i – число его вершин. В (1) Z_n – возмущение, для которого задана оценка $Z_n \in \mathbf{Z} = \{Z : \|Z\|_{II} \leq \rho\}$. Для вектора X_n задана оценка в виде m -мерного куба $X_n \in \mathbf{X}_n$.

Уравнение эволюции семейства систем аппроксимируем разностным включением

$$X_{n+1} \in \mathbf{X}_{n+1} = G(\mathbf{X}_n) + \mathbf{Z}, \quad (4)$$

где

$$G(\mathbf{X}_n) = g_1(\mathbf{X}_n) \times \dots \times g_i(\mathbf{X}_n) \times \dots \times g_m(\mathbf{X}_n), \quad (5)$$

$$g_i(\mathbf{X}_n) = \bigcup_{\substack{X_n \in \mathbf{X}_n \\ L_i(n) \in \mathbf{L}_i}} f_i(X_n, L(n)), \quad i = \overline{1, m}. \quad (6)$$

Уравнение определяющее стационарное (инвариантное) множество \mathbf{X}^* системы (4), получим, приняв в (4) $\mathbf{X}_n = \mathbf{X}_{n+1} = \mathbf{X}^*$,

$$\mathbf{X}^* = G(\mathbf{X}^*) + \mathbf{Z}. \quad (7)$$

Предложен итерационный метод определения множества \mathbf{X}^* из уравнения (7).